

# SBS2

## เรือสำรวจแบบอัตโนมัติ

|                         |   |
|-------------------------|---|
| <b>ระบบส่งการ</b>       | ผ่านสัญญาณวิทยุ แบบ RF Point to Point   |
| <b>ระยะส่งการทางไกล</b> | 1 กิโลเมตร  |
| <b>โหมดการทำงาน</b>     | แบบบังคับเอง (Manual)<br>แบบอัตโนมัติ (Auto pilot)<br>สามารถเปลี่ยนสลับได้ทันทีที่ต้องการ   |
| <b>โปรแกรม</b>          | - โปรแกรมในการวางแผนเก็บข้อมูล<br>- โปรแกรมในการบันทึกข้อมูลสำรวจที่ได้จากการรังวัดบนผิวน้ำได้ และสามารถนำออกข้อมูลสำรวจโดยรองรับรูปแบบ DXF, XYZ<br>- โปรแกรมในการบันทึกข้อมูลสำรวจสามารถรองรับการปรับแก้ข้อมูลระดับน้ำขึ้นลง (Tide)ได้ |
| <b>ค่าความถูกต้อง</b>   | - ค่าความถูกต้องของตำแหน่งทางราบ (Horizontal) $\pm 8\text{mm} + 1\text{ppm RMS}$<br>- ค่าความถูกต้องของตำแหน่งทางตั้ง (Vertical) $\pm 15\text{mm} + 1\text{ppm RMS}$  |
| <b>รองรับการทำงาน</b>   | โหมด RTK Radio และ NTRIP  |

